

## ВЛИЯНИЕ ПОВЕРХНОСТИ НА ДИНАМИЧЕСКОЕ ВЗАИМОДЕЙСТВИЕ ДИСЛОКАЦИЙ С ТОЧЕЧНЫМИ ДЕФЕКТАМИ

Малашенко В.В.

Донецкий национальный технический университет, ул. Артема, 58

Донецк 83000, Украина;

Донецкий физико-технический институт им. А.А. Галкина НАН Украины  
ул. Р. Люксембург, 72, Донецк 83114; E-mail: [malashenko@kinetic.ac.donetsk.ua](mailto:malashenko@kinetic.ac.donetsk.ua)

Пластическая деформация кристалла является, как известно, результатом перемещения дислокаций под действием приложенных внешних напряжений. Во время этого движения дислокации взаимодействуют с локальными барьерами, создаваемыми примесями, вакансиями, междоузельными атомами и другими точечными дефектами. Исследованию влияния точечных дефектов, хаотически распределенных в объеме кристалла, на скорость скольжения дислокаций в динамической области был посвящен целый ряд работ [1-3]. Однако особый интерес представляет вопрос о торможении дислокаций точечными дефектами поверхности, поскольку, во-первых, все реальные кристаллы имеют конечные размеры, во-вторых, современные технологии позволяют наносить примеси на поверхность кристалла контролируемым образом, что дает возможность оказывать целенаправленное влияние на свойства тонких пленок. В работах [4,5] исследовалось движение одиночных дислокаций в поле поверхностных точечных дефектов. Однако сама поверхность, также являясь дефектом кристаллической структуры, способна оказывать существенное влияние на взаимодействие дефектов с дислокацией, поскольку ее наличие приводит к появлению сил изображения. Пусть краевая дислокация параллельная оси OZ с вектором Бюргерса  $(b, 0, 0)$  под действием постоянного внешнего напряжения  $\sigma_0$  движется в положительном направлении оси OX с постоянной скоростью  $v$  параллельно свободной поверхности кристалла, совпадающей с плоскостью  $y = 0$ , на которой случайным образом распределены точечные дефекты. Положение дислокации определяется функцией  $X(z, t) = vt + w(z, t)$ , где  $w(z, t)$  –случайная величина, описывающая малые колебания элементов дислокации относительно ее "центра масс" в плоскости дислокационного скольжения. Уравнение движения дислокации имеет вид

$$m \left\{ \frac{\partial X(z, t)}{\partial t^2} + \delta \frac{\partial X(z, t)}{\partial t} - c^2 \frac{\partial^2 X(z, t)}{\partial z^2} \right\} = b \left[ \sigma_0 + \sigma_{xy}^s + \sigma_{xy}^d(vt + w; z) \right], \quad (1)$$

где  $\sigma_{xy}^s$  - компонента тензора напряжений, создаваемых дислокацией изображения,  $\sigma_{xy}^{(d)}$  - соответствующая компонента, создаваемая  $i$ -м точечным дефектом поверхности на линии дислокации,  $\sigma_{xy}^{(d)} = \sum_{i=1}^N \sigma_{xy,i}^{(d)}$ ,  $m$  - масса единицы длины дислокации,  $N$  - число дефектов на поверхности кристалла,  $c$  - скорость распространения поперечных звуковых волн. Для построения изображения дислокации воспользуемся методами, изложенными в [ 6]. Компоненты тензора напряжений, создаваемых поверхностными дефектами, получим, используя результаты работы [ 4 ]

$$\sigma_{xy}(\vec{r}) = -\frac{1}{2} \mu R_d^3 \chi_s \frac{\partial^2}{\partial y \partial x} \frac{z^2}{r^3}. \quad (2)$$

Здесь  $\mu$  - модуль сдвига,  $\chi_s$  - параметр несоответствия поверхностного дефекта,  $R_d$  - величина порядка радиуса дефекта. Фурье-образ данной компоненты определяется выражением

$$\sigma_{xy}(q_x, q_z, y) = \frac{2}{\pi} i \mu R_d^3 \chi_s q_x \exp(-qy) \cdot (1 - qy). \quad q = \sqrt{q_x^2 + q_z^2}. \quad (3)$$

Сила торможения дислокации точечными дефектами в соответствии с результатами работы [4] вычисляется по формуле

$$F = \frac{2n_s b^2 \mu^2 \chi_s^2 R_d^6}{\pi^3 m c v y^3} \int d^3 q |q_x| |\sigma_{xy}(q)|^2 \delta \{q_x^2 v^2 - \varepsilon^2(q_z)\}. \quad (4)$$

Здесь  $\varepsilon(p_z)$  - закон дисперсии дислокационных колебаний,  $n_s$  - поверхностная концентрация точечных дефектов. Исследуемый в настоящей работе механизм диссипации заключается в необратимом переходе кинетической энергии поступательного движения дислокации в энергию малых колебаний дислокационных элементов относительно “центра масс” дислокации. Анализируя динамическое торможение дислокации точечными дефектами в различных интервалах скоростей, приходим к выводу о существовании критического расстояния  $y_0$  от дислокации до свободной поверхности, при котором происходит существенное изменение характера торможения дислокации. Величина этого расстояния обратно пропорциональна скорости дислокационного скольжения  $y_0 \approx cb/v$ . В области расстояний малых расстояний  $y < y_0$  эта сила обратно пропорциональна скорости скольжения

$$F = \frac{n_s b^2 \mu^2 \chi_s^2 R_d^6}{m c v y^3}. \quad (5)$$

В области  $y > y_0$  сила торможения экспоненциально мала

$$F = \frac{n_s b^2 \mu^2 \chi_s^2 R_d^6}{m} \cdot \frac{c^4}{y^3 v^6} \cdot \exp(-c/v). \quad (6)$$

Величина критического расстояния  $y_0$  для скоростей  $v \approx 10^{-1}c$  составляет  $y_0 \approx 10b$ , для скоростей  $v \approx 10^{-2}c$  она имеет порядок  $y_0 \approx 100b$ .

Таким образом, наличие свободной поверхности кристалла приводит к уменьшению силы торможения дислокации точечными дефектами.

#### Список литературы

1. Альшиц В. И., Инденбом В. Л. УФН **115**, 1, 3(1975).
2. Малашенко В.В. ФТТ **29**, 5, 1614(1987).
3. Malashenko V.V., Sobolev V.L., Khudik B.I. Phys. Stat. Sol. (b) **143**, 2, 425(1987).
4. Malashenko V.V., Sobolev V.L., Khudik B.I. Phys. Stat. Sol. (b) **144**, 3, 463(1987).
5. Малашенко В.В., Малашенко Т.И. ФТВД **14**, 2,45(2004).
6. Хирт Д., Лоте И. Теория дислокаций. Наука, М. (1972). 599 с